

INFORMAȚII PERSONALE



Giosan Ion-Augustin

Str. Vîlcov, nr. 1-3, bl. CC, et. 70, Cluj-Napoca, 400550, România







Se

LOCUL DE MUNCA PENTRU CARE SE CANDIDEAZĂ
 POZIȚIA
 LOCUL DE MUNCĂ DORIT
 STUDIILE PENTRU CARE SE CANDIDEAZĂ

Conferențiar, poziția 39

EXPERIENȚA PROFESIONALĂ

01/03/2016 – prezent

Șef de lucrări

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, Facultatea de Automatică și Calculatoare
 str. George Barițiu, nr. 26-28, Cluj-Napoca

- Discipline predate: Procesarea Imaginilor, Sisteme de Recunoașterea Formelor, Programarea Calculatoarelor, Programare Orientată pe Obiecte

Tipul sau sectorul de activitate Educație și Cercetare

01/10/2011 – 01/03/2016

Asistent Universitar

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, Facultatea de Automatică și Calculatoare
 str. George Barițiu, nr. 26-28, Cluj-Napoca

- Discipline predate: Procesarea Imaginilor, Sisteme de Recunoașterea Formelor, Programarea Calculatoarelor, Programare Orientată pe Obiecte

Tipul sau sectorul de activitate Educație și Cercetare

01/10/2007 - 01/10/2011

Doctorand, Asistent Cercetare

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, Facultatea de Automatică și Calculatoare
 str. George Barițiu, nr. 26-28, Cluj-Napoca

- Cercetare în domeniul Viziunii Artificiale
- Discipline predate: Procesarea Imaginilor, Sisteme de Recunoașterea Formelor, Programarea Calculatoarelor, Programare Orientată pe Obiecte

Tipul sau sectorul de activitate Cercetare și Educație

EDUCAȚIE ȘI FORMARE

Octombrie 2007–Decembrie 2014

Diplomă de doctor

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, Facultatea de Automatică și Calculatoare

- Domeniul Calculatoare și Tehnologia Informației

Octombrie 2007–Iunie 2009

Diplomă de master

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, Facultatea de Automatică și Calculatoare

- Specializarea Inteligență și Viziune Artificială

Octombrie 2002–Iunie 2007

Diplomă de inginer

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, Facultatea de Automatică și Calculatoare

- Domeniul Ingineria Sistemelor și a Calculatoarelor, specializarea Calculatoare

Septembrie 1998–Iunie 2002

Diplomă de bacalaureat

Colegiul Național „Horea, Cloșca și Crișan” Alba Iulia

- Specializarea Informatică, Atestat de Asistent Programator Ajutor

COMPETENTE PERSONALE

Limba(i) maternă(e) Română

Alte limbi străine cunoscute

	INTELEGERE		VORBIRE		SCRIERE
	Ascultare	Citire	Participare la conversație	Discurs oral	
Engleză	C1	C1	B2	B2	C1

Niveluri: A1/2: Utilizator elementar - B1/2: Utilizator independent - C1/2: Utilizator experimentat
 Cadrul european comun de referință pentru limbi străine

Competențe de comunicare

- Bune competențe de comunicare dobândite prin experiența proprie de asistent universitar, șef de lucrări și prin lucrul în echipă la proiectele de cercetare

Competențe organizaționale/manageriale

- Leadership prin asumarea de responsabilități și conducerea de echipe de lucru în cadrul proiectelor de cercetare

Competențe dobândite la locul de muncă

- Cunoaștere avansată a tehnicilor de viziune artificială utilizate în sistemele de asistență a conducătorului auto
- Cunoaștere foarte bună a limbajelor de programare C/C++ și Java
- Cunoaștere bună a limbajului SQL, a limbajului de asamblare și HTML
- Cunoștințe bune de rețele de calculatoare

Competențe informatice

- Cunoașterea foarte bună a sistemelor de operare Microsoft Windows
- Cunoașterea bună a sistemului de operare Unix
- Cunoașterea foarte bună a instrumentelor Microsoft Office

Permis de conducere

- Categoria B

INFORMATII SUPLIMENTARE

Publicații
 Prezentări
 Proiecte
 Conferințe
 Seminarii
 Distincții
 Afilieri
 Referințe

Proiecte de cercetare (cele mai reprezentative):

- Up-Drive – Automated Urban Parking and Driving – H2020 EU funded project, (2016-2019) – membru
- Image Processing based on Stereo and Mono Cameras for Driver Assistance Systems – Individual Development Order no.1: Video-based landmarks for localization, research project funded by Robert Bosch SRL, (2018) – director de proiect
- SmartCoDrive – Cooperative Advanced Driving Assistance System Based on Smart Mobile Platforms and Road Side Units – PN II PCCA project, 2012-2015 – membru
- Drive-C2X – Accelerate cooperative mobility – FP7 project, 2011-2013 – membru
- "LarKC: The Large Knowledge Collider", FP7 project (2010 – 2011) – membru
- "Cooperative Intersection Safety - INTERSAFE -2", FP7 project (2008 – 2011) – membru
- STEREOCLASS – Dense STEREO-Based Object Tracking and Classification for Pre-Crash-Applications, research project funded by Volkswagen AG, Germany, (2008) – membru
- STEREOPED - Dense Stereo-Based Object Tracking and Pedestrian Recognition For Pre-Crash Applications, research project funded by Volkswagen AG, Germany, (2007) – membru
- DESPED - Dense Stereo Pedestrian Detection in Urban Environments, research project funded by Volkswagen AG, Germany, (2007) – membru

În proiectele de cercetare în care am participat în perioada 2007-2020, am dezvoltat și implementat algoritmi pentru detecția obstacolelor, recunoașterea pietonilor și a obstacolelor în general, utilizând imagini de stereo-viziune ale scenelor de trafic. Acești algoritmi sunt utilizați cu succes în modulele de detecție și recunoaștere a obstacolelor, frecvent utilizate în sistemele de asistență a conducătorului auto și în conducerea automată a autovehiculelor.

Publicații:

- **I. Giosan**, S. Nedevschi – Building Pedestrian Contour Hierarchies for Improving Detection in Traffic Scenes, International Conference on Computer Vision and Graphics (ICCVG), November 2008, Warsaw, Poland, published in Computer Vision and Graphics - Lecture Notes in Computer Science 2009, Springer-Verlag, vol. 5337, pp. 154-163.
- **I. Giosan**, S. Nedevschi, S. Bota – Real Time Stereo Vision Based Pedestrian Detection Using Full Body Contours, Proceedings of IEEE International Conference on Intelligent Computer Communication and Processing (ICCP), August 2009, Cluj-Napoca, Romania, pp. 79-86.
- R. Brehar, **I. Giosan**, A. Vatavu, M. Negru, S. Nedevschi – Modeling the behavior of large scale reasoning systems using clustering and regression, Proceedings of IEEE International Conference on Intelligent Computer Communication and Processing (ICCP), August 2011, Cluj-Napoca, Romania, pp.163-169.
- **I. Giosan**, S. Nedevschi – A solution for probabilistic inference and tracking of obstacles classification in urban traffic scenarios, Proceedings of IEEE International Conference on Intelligent Computer Communication and Processing (ICCP), August 2012, Cluj-Napoca, Romania, pp.221-227.
- F. Florian, **I. Giosan**, S. Nedevschi – Pedestrian detection from traffic scenes based on probabilistic models of the contour fragments, Proceedings of IEEE International Conference on Intelligent Computer Communication and Processing (ICCP), September 2013, Cluj-Napoca, Romania, pp. 95-102.
- **I. Giosan**, A.D. Costea, S. Nedevschi – Urban traffic dense-stereo obstacle classification using boosting over visual codebook features, Proceedings of IEEE International Conference on Intelligent Computer Communication and Processing (ICCP), September 2013, Cluj-Napoca, Romania, pp. 111-116.
- **I. Giosan**, S. Nedevschi – Multi-feature real time pedestrian detection from dense stereo SORT-SGM reconstructed urban traffic scenarios, International Conference on Computer Vision Theory and Applications (VISAPP), January 2014, Lisbon, Portugal, published in SCITEPRESS Digital Library, pp. 131-142.
- A. Iloie, **I. Giosan**, S. Nedevschi – UV disparity based obstacle detection and pedestrian classification in urban traffic scenarios, Proceedings of IEEE International Conference on Intelligent Computer Communication and Processing (ICCP), September 2014, Cluj-Napoca, Romania, pp. 119-125.
- **I. Giosan**, S. Nedevschi – Superpixel-based obstacle segmentation from dense stereo urban traffic scenarios using intensity, depth and optical flow information, Proceedings of IEEE 17th International IEEE Conference on Intelligent Transportation Systems (ITSC), October 2014, Qingdao, China, pp. 1662-1668.
- **I. Giosan**, E. Olti, S. Nedevschi – Traffic road obstacles detection based on analysis of relative motion vectors, ACAM: Automation, Computers, Applied Mathematics, pp. 217-224, 2013.
- S. Nedevschi, T. Marița, R. Dănescu, F. Oniga, R. Brehar, **I. Giosan**, C. Vicaș – Procesarea Imaginilor. Îndrumător de laborator, editura UTPRESS, Cluj-Napoca, 2013, 102 pagini.
- C. Pocol, S. Nedevschi, **I. Giosan** – Obstacle Detection Based on Single Frame Stereo Vision, ACAM: Automation, Computers, Applied Mathematics, pp. 247-256, 2013.
- **I. Giosan**, S. Nedevschi, C. Pocol – Shape improvement of traffic pedestrian hypotheses by means of stereo-vision and superpixels, *Proceedings of IEEE International Conference on Intelligent Computer Communication and Processing (ICCP)*, September 2015, Cluj-Napoca, Romania, pp. 217-222.
- L. Patras, **I. Giosan**, S. Nedevschi – Body gesture validation using multi-dimensional dynamic time warping on Kinect data, *Proceedings of IEEE International Conference on Intelligent Computer Communication and Processing (ICCP)*, September 2015, Cluj-Napoca, Romania, pp. 301-307.
- M.I. Barbu, **I. Giosan**, T. Marița, S. Nedevschi – Height restriction barriers detection from traffic scenarios using stereo-vision, *Proceedings of IEEE International Conference on Intelligent Computer Communication and Processing (ICCP)*, September 2015, Cluj-Napoca, Romania, pp. 209 - 215.
- R. Brehar, C.C. Vancea, T. Marita, **I. Giosan**, S. Nedevschi – Pedestrian Detection in the context of Multiple-Sensor Data Alignment for Far-Infrared and Stereo Vision Sensors, *Proceedings of IEEE International Conference on Intelligent Computer Communication and Processing (ICCP)*, September 2015, Cluj-Napoca, Romania, pp. 385-392.
- **I. Giosan**, S. Nedevschi – Superpixels in Pedestrian Detection from Stereo Images in Urban Traffic Scenarios, Proceedings of the 11th Joint Conference on Computer Vision, Imaging and Computer Graphics Theory and Applications, 2016, Rome, Italy, pp. 501-508.
- S. Nedevschi, T. Marița, R. Dănescu, F. Oniga, R. Brehar, **I. Giosan**, S. Bota, A. Ciurte, A. Vatavu – Image Processing - Laboratory Guide, editura UTPRESS, Cluj-Napoca, 2016, 124 pagini, online: <http://biblioteca.utcluj.ro/carti-online.html>

- G. Jaskó, **I. Giosan**, S. Nedevschi – Animal detection from traffic scenarios based on monocular color vision, Proceedings of IEEE International Conference on Intelligent Computer Communication and Processing (ICCP), September 2017, Cluj-Napoca, Romania, pp. 363 – 368.
- M.P. Mureşan, S. Nedevschi, **I. Giosan** – Real-time object detection using a sparse 4-layer LIDAR, Proceedings of IEEE International Conference on Intelligent Computer Communication and Processing (ICCP), September 2017, Cluj-Napoca, Romania, pp. 317 – 322.
- R. Varga, A. Costea, H. Florea, **I. Giosan**, S. Nedevschi – Super-sensor for 360-degree Environment Perception: Point Cloud Segmentation Using Image Features, Proceedings of IEEE Intelligent Transportation Systems Conference (ITSC), October 2017, Yokohama, Japan, pp. 1 – 8.
- S.E.C. Deac, **I. Giosan**, S. Nedevschi – Curb detection in urban traffic scenarios using LiDARs point cloud and semantically segmented color images, Proceedings of IEEE Intelligent Transportation Systems Conference (ITSC), October 2019, Auckland, New Zealand, pp. 3433–3440.
- M.P. Muresan, **I. Giosan**, S. Nedevschi – Stabilization and Validation of 3D Object Position Using Multimodal Sensor Fusion and Semantic Segmentation, Sensors 2020, 20(4), 1110.