

INFORMAȚII PERSONALE

Pușcă Alexandru-Vasile



EXPERIENȚA PROFESIONALĂ

(01.10.2022 - prezent)

Cadru didactic asociat

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca – Bulevardul Muncii 103-104

- Principalele activități se bazează pe desfășurarea orelor de laborator aferente materiei Programarea calculatoarelor și limbaje de programare I

(01.10.2021 - prezent)

Tipul sau sectorul de activitate Învățământ

Asistent de cercetare științifică

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca – Bulevardul Muncii 103-104

- Principalele activități se bazează pe lucrul în echipa de cercetare a centrului CESTER, care are ca scop principal dezvoltarea unor noi structuri robotizate cu aplicabilitate în domeniul medical.
- Realizare scheme cinematice, modelarea structurilor robotizate, proiectarea și dimensionarea structurilor robotizate, simularea structurilor robotizate, realizarea analizelor FEA pentru diferite elemente componente din structurile robotizate.

(08.02.2021 -30.09.2021)

Tipul sau sectorul de activitate Cercetare dezvoltare/ Învățământ

Working Student – Centrul de Inginerie Robert Bosch (ECC-Cluj)

Robert Bosch – Strada Constanța, Nr. 30-34, Cluj-Napoca, România

- Principalele activități se bazează pe oferirea suportului pentru departamentul Tehnic și Securitate, grupul de Facility Construction Management (FCM) din cadrul Centrului de Inginerie Robert Bosch, Cluj-Napoca.
- Abilități și competente dobândite: Sisteme CCTV, Instalații Electrice, Senzori, Sisteme detecție incendiu, Sprinklere, Pompe de apa, Instalații HVAC

(14.06.2018 -29.09.2018)

Tipul sau sectorul de activitate Funcționar Administrativ

Tehnician utilaje mase plastice

SC.DRESSEL+HOFNER INTERNATIONAL.SRL – Mediaș, România

- Principalele activități se bazează pe operații de reglarea, schimbarea și setarea a parametrilor mașinilor de injecție mase plastice cât și a roboților de tip portal.

Tipul sau sectorul de activitate Mase plastice

EDUCAȚIE ȘI FORMARE

(01.10.2021 - prezent)

Doctorat în Ingineria Sistemelor Mecanice

Nivel 8 CEC

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, Bulevardul Muncii 103-104, Cluj-Napoca, România

Domeniul de studiu: Robotică Medicală

(30.09.2019 – 08.09.2021)

Masterat în Robotică

Nivel 7 CEC

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, Bulevardul Muncii 103-104, Cluj-Napoca, România

Domeniul de studiu: Robotică

(30.09.2015 – 29.06.2019)

Licență în Inginerie Mecanică

Nivel 6 CEC

Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, Bulevardul Muncii 103-104, Cluj-Napoca, România

Domeniul de studiu: Robotică

COMPETENTE PERSONALE

Limba(i) maternă(e) Română

Alte limbi străine cunoscute

Engleză

	INTELEGERE		VORBIRE		SCRIERE
	Ascultare	Citire	Participare la conversație	Discurs oral	
Engleză	B2	B1	B1	B1	B1

Niveluri: A1/2: Utilizator elementar - B1/2: Utilizator independent - C1/2: Utilizator experimentat
 Cadru european comun de referință pentru limbi străine

Competențe de comunicare și interpersonale

Competențe organizaționale/manageriale

Competențe informatice

Permis de conducere

- Bune competențe de comunicare dobândite în urma instructajelor periodice realizate la Centrul de Inginerie Robert Bosch cât și în decursul anilor de facultate.
- Autodidact, Aserțiv, Persoana punctuală, Persoana responsabilă.
- Spirit de inițiativă, Bun organizator, Capacitate decizională, Spirit inovator.

- Cunoștințe în: Catia V5R20, DIA, RoboDK, Delmia, Inventor, Siemens NX, MathCAD, SolidWorks, Pachet Office, Qualica, Arduino, RobotStudio ABB, MATLAB, AutoCAD,

Permis de conducere categoria B, B1, AM

INFORMATII SUPLIMENTARE

Publicații

1. Calin V., Gabriela R., Bogdan G., **Alexandru P.**, Paul T., Ionut U., Doina P., DEVELOPEMENT OF AN AUGMENTED REALITY SIMULATOR FOR A ROBOTIC SYSTEM USED IN SILS, Proceedings of the Romanian Academy.
2. **Pusca, A.**, Rus, G., Birlescu, I., Vaida, C., Pisla, A., Schonstein, C., Gherman, B., Tucan, P., Pisla, D., WORKSPACE ANALYSIS OF TWO INNOVATIVE PARALLEL ROBOTS FOR SINGLE INCISION LAPAROSCOPIC SURGERY, 2022, Acta Tehnica Napocensis, 2022.
3. Pisla, D., Gherman, B., Tucan, P., Birlescu I., **Pusca, A.**, Vaida, C., Rus, G., Pisla, A., Vaida, C., APPLICATION ORIENTED MODELLING AND SIMULATION OF AN INNOVATIVE PARALLEL ROBOT FOR SINGLE INCISION LAPAROSCOPIC SURGERY, Proceedings of the ASME 2022 International Design Engineering Technical Conferences and Computers and Information in Engineering Conference, August 14-17, 2022, St. Louis, Missouri.
4. Birlescu I., Vaida, C., **Pusca, A.**, Rus, G., Pisla, D., A New Approach to Forward Kinematics for an Orientation Platform based on Perturbation Theory, International Symposium on Advances in Robot Kinematics, ARK 2022, 171-178, 2022.
5. Vaida, C., Birlescu I., **Pusca, A.**, Gherman, B., Tucan, P., Pisla, D., Geometric modeling of a new modular spherical robotic system for SILS, International Conference on Robotics in Alpe-Adria Danube Region, RAAD-2022, 367-374, 2022.
6. Pisla, D., Birlescu, I., Crisan, N., **Pusca, A.**, Andras, I., Tucan, P., Radu, C., Gherman, B., Vaida, C., Singularity analysis and geometric optimization of a 6-DOF parallel robot for SILS, Machines, 2022.
7. Pisla, D., Birlescu, I., **Pusca, A.**, Tucan, P., Gherman, B., Vaida, C., KINEMATICS AND WORKSPACE ANALYSIS OF AN INNOVATIVE 6-DOF PARALLEL ROBOT FOR SILS, Proceedings of the Romanian Academy, Series A, 2022, accepted for publications.