

ANUNȚ

Universitatea Tehnică din Cluj Napoca, cu sediul în localitatea Cluj-Napoca, str. Memorandumului, nr.28, jud. Cluj, organizează, în baza H.G. nr. 1336/2022, concurs pentru ocuparea unui post contractual de Doctorand, studii superioare, vacant, normă întreagă, perioadă determinată până la data de 30.09.2024, din cadrul structurii: proiect finanțat prin Planul Național de Redresare și Reziliență (PNRR), componenta C9, Investiția I8, Contractul de finanțare nr. 760071/23.05.2023, cod CF 121/15.11.2022, cu titlul "New frontiers in adaptive modular robotics for patient-centered medical rehabilitation – ASKLEPIOS".

A. Poate ocupa un post vacant sau temporar vacant persoana care îndeplinește condițiile prevăzute de Legea nr. 53/2003 — Codul muncii, republicată, cu modificările și completările ulterioare, și cerințele specifice prevăzute la art. 542 alin. (1) și (2) din Ordonanța de urgență a Guvernului nr. 57/2019 privind Codul administrativ, cu modificările și completările ulterioare:

- a) are cetățenia română sau cetățenia unui alt stat membru al Uniunii Europene, a unui stat parte la Acordul privind Spațiul Economic European (SEE) sau cetățenia Confederației Elvețiene; b) cunoaște limba română, scris și vorbit;
- c) are capacitate de muncă în conformitate cu prevederile Legii nr. 53/2003 — Codul muncii, republicată, cu modificările și completările ulterioare;
- d) are o stare de sănătate corespunzătoare postului pentru care candidează, atestată pe baza adevărinței medicale eliberate de medicul de familie sau de unitățile sanitare abilitate;
- e) îndeplinește condițiile de studii, de vechime în specialitate și, după caz, alte condiții specifice potrivit cerințelor postului scos la concurs;
- f) nu a fost condamnată definitiv pentru săvârșirea unei infracțiuni contra securității naționale, contra autorității, contra umanității, infracțiuni de corupție sau de serviciu, infracțiuni de fals ori contra înfăptuirii justiției, infracțiuni săvârșite cu intenție care ar face o persoană candidată la post incompatibilă cu exercitarea funcției contractuale pentru care candidează, cu excepția situației în care a intervenit reabilitarea;
- g) nu execută o pedeapsă complementară prin care i-a fost interzisă exercitarea dreptului de a ocupa funcția, de a exercita profesia sau meseria ori de a desfășura activitatea de care s-a folosit pentru săvârșirea infracțiunii sau față de aceasta nu s-a luat măsura de siguranță a interzicerii ocupării unei funcții sau a exercitării unei profesii;
- h) nu a comis infracțiunile prevăzute la art. 1 alin. (2) din Legea nr. 118/2019 privind Registrul național automatizat cu privire la persoanele care au comis infracțiuni sexuale, de exploatare a unor persoane sau asupra minorilor, precum și pentru completarea Legii nr. 76/2008 privind organizarea și funcționarea Sistemului Național de Date Genetice Judiciare, cu modificările ulterioare, pentru domeniile prevăzute la art. 35 alin. (1) lit. h)

B. Condițiile specifice necesare în vederea participării la concurs și a ocupării funcției contractuale sunt:

- nivelul studiilor - Doctorand;
- vechimea în specialitatea studiilor necesare ocupării postului –
- 1. Studii de specialitate : Doctorand
- 2. Perfecționări (specializări):

Inginer cu specializare în inginerie mecanică/mecatronică/automatică/robotică

Proiectare CAD

Cunoștințe în domeniul roboticii

Specializările în inginerie medicală reprezintă un avantaj

3. Cunoștințe de operare/programare pe calculator (necesitate și nivel):

- a. Operare: Pachetul Windows + Office
- b. Programare: MATLAB, Visual Studio
- c. Proiectare: orice sistem CAD/CAM

Termenul limită de soluționare a contestațiilor la proba scrisă: 12.10.2023

Interviul: 18.10.2023, ora ora 09.00, B-dul Muncii nr. 103-105

Afișarea rezultatelor la interviu: 18.10.2023

Termenul limită de depunere a contestațiilor la interviu: 19.10.2023

Termenul limită de soluționare a contestațiilor la interviu: 19.10.2023

Data limită de afișare a rezultatului final: 20.10.2023

E . Bibliografia și tematica sunt cele anexate.



**UNIVERSITATEA TEHNICĂ**

DIN CLUJ-NAPOCA

- Industrial Robotics. RAAD 2023. Mechanisms and Machine Science, vol 135. Springer, Cham.
https://doi.org/10.1007/978-3-031-32606-6_17
17. Tohanean, N.; Tucan, P.; Vanta, O.-M.; Abrudan, C.; Pinteau, S.; Gherman, B.; Burz, A.; Banica, A.; Vaida, C.; Neguran, D.A.; et al. The Efficacy of the NeuroAssist Robotic System for Motor Rehabilitation of the Upper Limb—Promising Results from a Pilot Study. *J. Clin. Med.* 2023, 12, 425. <https://doi.org/10.3390/jcm12020425>
 18. BURZ, Alin et al. Patient Oriented Control System of a Modular Parallel Robot For Elbow Rehabilitation. *Acta Technica Napocensis - Series: Applied Mathematics, Mechanics, and Engineering, [S.I.]*, v. 65, n. 25, dec. 2022. ISSN 2393–2988.
 19. Nadas, I. et al. (2023). Inverse Dynamic Modeling of a Parallel Robot for Lower Limb Rehabilitation. In: Doroftei, I., Nitulescu, M., Pislă, D., Lovasz, EC. (eds) *Proceedings of SYROM 2022 & ROBOTICS 2022. IISSMM 2022. Mechanisms and Machine Science*, vol 127. Springer, Cham. https://doi.org/10.1007/978-3-031-25655-4_19
 20. Nadas, I., Tucan, P., Gherman B., Banica A., Rednic V., Carbone G., Pislă D. "On the Design and Validation of a Parallel Robot for Lower Limb Rehabilitation" *The Romanian Journal of Technical Sciences. Applied Mechanics.*: Vol. 67 No. 2 (2022)
 21. A. Burz et al., "HRI Based Command System of a Modular Parallel Robot for Brachial Monoparesis," 2022 IEEE International Conference on Automation, Quality and Testing, Robotics (AQTR), Cluj-Napoca, Romania, 2022, pp. 1-6, doi: 10.1109/AQTR55203.2022.9802034
 22. Rus, G.; Andras, I.; Vaida, C.; Crisan, N.; Gherman, B.; Radu, C.; Tucan, P.; Iakab, S.; Hajjar, N.A.; Pislă, D. Artificial Intelligence-Based Hazard Detection in Robotic-Assisted Single-Incision Oncologic Surgery. *Cancers* 2023, 15, 3387. <https://doi.org/10.3390/cancers15133387>
 23. Levine, William, S.: *The Control Handbook*, 2nd Edition, ISBN 9781420073669, 2011

Cluj-Napoca,
05.09.2023

